MOTOMAN-GP10を発売

近年、生産年齢人口が減少し深刻化する労働力不足を背景に、 自動車産業のみならず物流や三品市場(食品、化粧品、医薬品) といった一般産業分野においても、設置が容易な小型ロボット を活用した自動化が強く求められています。そこで、スリムな アーム構造と小さい設置スペース、軽量さから市場で高い評価 をいただいている多用途適用型ロボットGPシリーズ小型機種 の新たなラインアップとして、MOTOMAN-GP7/GP8の省 スペースや軽量さを維持しながら動作領域と可搬重量を拡大 したMOTOMAN-GP10(可搬質量10kg、最大リーチ1101 mm)を製品化し、7月29日から販売を開始しました。これまで 以上にお客さまの生産性向上や製造コスト削減などのニーズに お応えします。

また、単なる従来機種の高可搬化ではなく、当社が産業用 ロボットの設計で培ってきた省スペース化や耐環境技術、高精度 動作技術を用いることで、これまでの小型機種ラインアップの 拡充では対応が不十分であった領域での自動化に貢献します。



主な用途 | 小型部品の組立て、工程間搬送、箱詰め、仕分け、検査など

省スペース対応と 可搬・ロングリーチの確保

MOTOMAN-GP7/GP8と比較し、同一のフットプリント サイズに抑えながら、1101mmのリーチを実現し(GP8:8kg 可搬・リーチ727mm、GP7:7kg可搬・リーチ927mm)、 より高可搬かつスリムなアーム構造を確保しました。

また、モータ・ケーブルを内蔵したフルカバー構造で周辺機器 との干渉をより低減しています。コンパクトサイズのため、 既存施設への新規導入や大量生産施設へ省スペースでの 設置が可能なことに加え、AGV/AMRへの搭載も可能です。

フルカバータイプによる 高耐環境性の実現

MOTOMAN-GP10は、マニピュレータ全体において保護 等級1P67の水没に対する防じん 防滴性能を有し、多様な 生産環境に対して柔軟に対応できます。例えば、工作機械周辺 のマシンテンディング(機械へのワークの投入や取出し)、 品質テスト、バリ取り、機械加工部品の洗浄などにおいても、 作業中の破片や液体にさらされ続ける危険な環境から作業者 を解放します。

高精度な動作を実現

小物部品組立てや工程間搬送には、繊細なワークの保持や、 正確な位置への搬入・搬出が必要なケースがあります。本製品 は、以下の特長を生かして高精度な動作を実現し、お客さま の製品を確実かつ安全に扱います。

■特長

- 最適モータおよび最適減速機の採用
- •トポロジー解析手法*によって、高精度動作に不可欠な アームの高剛性と軽量化を達成
- 小型機種ではこれまで設定のなかった絶対精度補正機能 を標準採用することで、軌跡精度を向上

※トポロジー解析手法:

構造物の形状を最適化する手法で、構造的に必要な部分のみ抽出し不要 な部分を削ぎ落とすことで材料の配置を最適化し、強度を維持しつつより 少ない材料で最適な形状を導き出す手法。

イーサネットケーブルを標準装備

標準仕様にイーサネットケーブル(Cat6A対応)を内蔵して いるため、多様なアプリケーションに対応できます。例えば ワークのピッキングシステムや検査工程等に応用される、手先 のハンドおよびカメラ等を使用したトラッキング、2Dまたは 3Dビジョン、スキャンアプリにも対応可能です。

● お問い合わせ先:ロボット事業部事業企画部製品管理課 TEL:093-645-8134

サーボ単独でのセンシングデータの収集や一次解析、モーション制御が可能に ACサーボドライブ Σ-Xシリーズ FT54仕様を発売

当社は2021年3月、「進化を加速するモーション×デジタル データソリューション」をコンセプトに、ACサーボドライブΣ-X シリーズを製品化しました。Σ-Xシリーズは高機能・高性能化に 加えて、センシングデータを活用して当社ソリューションコン セプト「i3-Mechatronics」を実践する製品ラインアップとして 多くのお客さまからご好評をいただいています。

これまで、お客さまの多様化する装置ニーズにお応えするため 長年の蓄積したノウハウを生かし、標準品のサーボパックにお客 さまの装置や用途に応じた最適な機能を追加して「FT仕様」と して販売、機種展開を増やしてきました。このたび、従来からの 機能に加え、センシングデータの一次解析と自軸のモーション 制御(カスタムモーション)をサーボ単独で実行でき、また、簡易 な自軸の位置決めなどの制御が可能な機能(スタンドアローン カスタムモーション機能)を備えた「Σ-XシリーズFT54仕様 |を 開発し、8月28日から販売を開始しました。

Σ-XシリーズFT54仕様はサーボパック内にユーザーがアプリ ケーション(プログラム)を組むことができるセンシングデータ カスタマイズ機能と、サーボドライブ単独でモーション制御を 実行できるスタンドアローンカスタムモーション機能を搭載した 製品です。上位コントローラを使わずともサーボドライブ単体 で簡易な位置決めを行う用途向けの製品で、シンプルな自律分 散システムを実現します。

このような自律システムを実現することで装置周辺設備が モジュール化され、装置アプリケーションの変更を最小化する ことで周辺設備の変更の工数削減や、装置アプリケーションの 負荷分散による最適なシステムの実現が可能です。

また、Ethernet通信にてタッチパネルなどとメッセージ通信 を行い、ユーザーアプリケーション内の書込み・読込みといった 一時データ保管(レジスタ)操作を行うことができます。これに より、センシングデータや解析結果の送信が可能となります。



センシングデータカスタマイズ機能

専用のエンジニアリングツールを用いることで、サーボパック 内で実行するユーザーアプリケーションを組むことができ、 そのアプリケーションによってサーボパックのセンシング データを収集し一次解析します。センシングデータ(位置/ 速度/トルクに関するデータ、サーボモータやサーボパックの 稼働状態のデータなど)を最速125µsで高速に収集できる とともに、センサーネットワークのΣ-LINK IIに接続された 外部センサーからのデータもサーボパックの制御周期に合わ せてユーザーアプリケーションで収集できます。これらの センシングデータを用いて精度の高い解析(最大値・最小値 の検出、イベント回数のカウント、状態監視)を行い、装置に 最適なデータカスタマイズが可能となります。

※Ethernetは富士フイルムビジネスイノベーション株式会社の商標です。

▋ スタンドアローンカスタムモーション機能

サーボパックに組み込んだユーザーアプリケーションによって 自軸のモーション制御(カスタムモーション)を実行できる 機能を備えており、位置決め、定速送り、補間制御、速度制御、 トルク制御、原点設定などの自軸のモーション制御を行うこと ができます。

主な用途 サーボ単軸で行う簡易な制御において、 お客さまのご要望に合わせて カスタマイズすることで様々な用途に対応します。

- チャンバードアの開閉、圧着溶接 (センサフィードバック等のカスタマイズ)
- 工作機械のツールチェンジャー (接点指令、割出しアプリケーション)

● お問い合わせ先:モーションコントロール事業部 ソリューション戦略部 事業介画課 TEL:04-2962-5470