

マシンコントローラMP2000シリーズに新コンセプト製品をラインアップ コンパクトで簡単な新マシンコントローラ MP2400を販売開始 小形オールインワン形マシンコントローラ MP2300Sを販売開始

近年、省配線ニーズやオープンネットワークの普及を背景に、ネットワークシステムの需要がますます高まっています。また、従来、高速・高精度の制御を必要としなかった機械システムにおいても生産性の追及から、高速・高精度の制御を必要とするケースが増えてきています。

現状は、小規模な機械システム向けのニーズに合ったコントローラ製品が存在しないため、中大規模で使用していたコントローラを小規模なシステムにそのまま使用していますが、システムのセットアップ、プログラムの作成や操作が難しいことが課題となっています。また、I/Oを制御しているPLCによる制御では、要求される制御性能に応えられないケースもあります。こうした状況の中、新コンセプトマシンコントローラとして、コンパクトユニット形MP2400と、小形オールインワン形MP2300Sを開発し、1月22日より販売開始しました。

MP2400は、モーション動作実行までの操作手順を大幅に短縮する簡単プログラミングを実現した、業界最小レベルのコントローラです。また、MP2300Sはオプションモジュール装着により、各種オープンネットワークに対応できる、同期制御のスペシャリストです。小規模スタンドアロンから、中大規模分散システムまで、最適システムが構築できます。

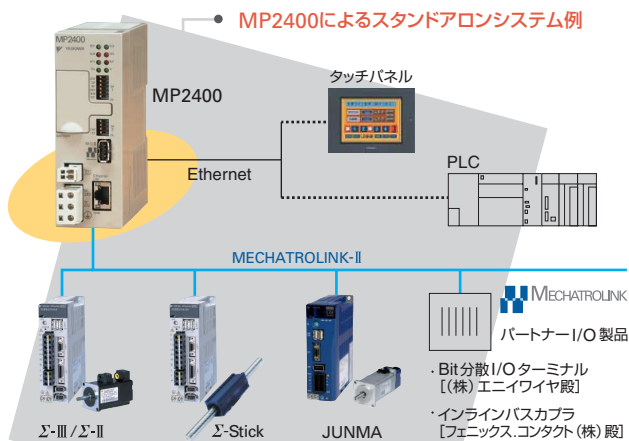
これらの製品ラインアップにより、お客様の多様なニーズにお応えしていきます。



コンパクトユニット形マシンコントローラ MP2400(左)
小形オールインワン形マシンコントローラ MP2300S(右)

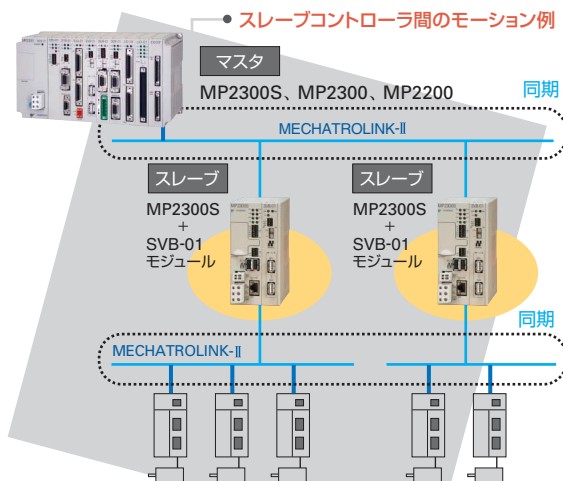
MP2400の主な特長

- 多軸コントローラとしては業界最小レベルを実現
- 最大16軸のモーション制御が可能。
- コンパクト化 業界最小サイズ幅46mm、高さ130mm を実現。
- モーションネットワーク MECHATROLINK-IIとEthernet (100Mbps) を標準搭載。
- 簡単セットアップ・簡単プログラミング
- サーボユニットやI/O機器を自動認識し、自動的にセットアップ
- 簡単なテキスト言語によるプログラミングが可能。
- エンジニアリングツールを無料配布
専用のエンジニアリングツール(MPE720 Ver.6 Lite)を無料で配布しており、安川電機の技術・製品サイト(E-メカサイト：<http://www.w.e-mechatronics.com>)からもダウンロードが可能。



MP2300Sの主な特長

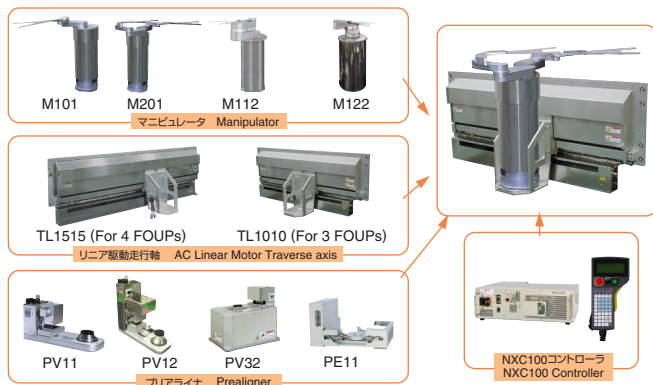
- PLCとの分散システム構築に最適
- 最大32軸の同期制御が可能。
- モーションネットワークMECHATROLINK-IIとEthernet(100Mbps)を標準搭載し、各種オープンネットワーク(Ethernet(100Mbps以外)、DeviceNet、PROFIBUS)にも対応。さらにサードパーティ*提供オプションモジュールでCC-Link対応し接続可能。
*：株式会社 エニワイヤ殿が提供
- 簡単プログラミング機能のほか、従来のラダープログラミング方式も使用可能。
- 同期分散制御が可能
- スレーブコントローラ間のモーション同期が実現。
- フレキシブルな構成
MP2000シリーズの全オプションモジュール(拡張I/Fボードは除く)が使用可能。



■お問い合わせ先：
モーションコントロール事業部 事業企画部 TEL: (04)2962-7915 FAX: (04)2962-6138 <http://www.yaskawa.co.jp/products/motion.htm>

実績ある半導体ウエハ搬送ロボット製品をシリーズ化 モジュラーシステム SEMISTAR-M シリーズ を販売開始

当社では、半導体ウエハ処理技術の微細化・高速化など多様化する市場要求に合わせて、半導体製造装置メーカー殿向けに特化したウエハ搬送ロボットシステムを提供し、1万台以上の納入実績で高いシェアを維持しています。この実績をベースに、各モジュールの標準化と製品化を行い、モジュラーシステム SEMISTAR-M シリーズ を販売開始しました。お客様が必要なモジュールを選択するだけで、システム構築が可能になり、ロボット搬送システムの開発時間を大幅に短縮できます。



■お問い合わせ先: ロボット事業部 モートマンセンタ(半導体ロボット事業企画担当)
TEL:093-645-8133 FAX:093-645-7767 <http://www.yaskawa.co.jp/products/robot.htm>

主な特長

- 豊富なモジュール群をラインアップ
 - ・ マニピュレータ(ロボット本体): 単腕タイプや双腕タイプ等4種類。
 - ・ エンドエフェクタ: 吸着タイプとエッジグリッパタイプの2種類。
 - ・ ロボット本体を移動させる走行軸: 移動距離別に2種類。
 - ・ その他: プリアライナなども、いくつかの選択肢を準備。
- システム開発時間を短縮

多様なモジュール選択肢のほか、各モジュールやシステムの動作パターンなどの制御方法についても選択が可能なカスタマイズ機能を装備している。これにより仕様検討と設計時間が大幅に短縮できるため、フルオーダ製品開発に比べ、搬送システム開発完了までの期間が半減(当社比)される。
- 高性能小形コントローラ1台でシステム全体を制御
 - ・ コンパクトなサイズ: W425mm x H133mm x D300mm [容積: 18.4L(当社従来比63%)]
 - ・ 自由度の高いレイアウト: 縦置きと横置きに対応。
 - ・ 選択できる電源電圧: 100V系または200V系。
 - ・ SEMI規格に準拠。

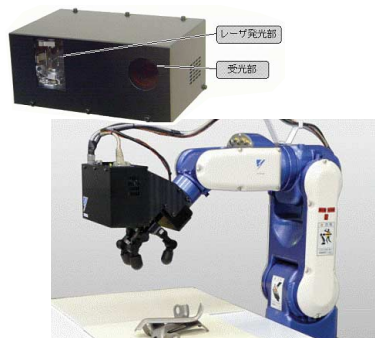
■安川ブルックスオートメーション 管理部
TEL: (045)478-7393 FAX: (045)478-7371 <http://www.yaskawabrooks.co.jp>

小形・高精度な三次元形状計測ユニットを開発

近年、ロボットの導入が進んでいなかった複雑な形状部品の組立て作業へのロボットの適用が期待されており、三次元形状の計測・認識は不可欠のものとなっています。また、生活支援分野での活躍が期待される次世代ロボットにおいても、生活環境における様々な対象物の認識と位置・姿勢の把握には、作業対象物の三次元形状計測・認識が非常に重要となっています。

当社では、浜松ホトニクス(株)殿と共同で、複雑な形状や重なり合った対象物の位置や姿勢を計測・認識することが可能な三次元形状計測ユニットを開発しました。当社のロボット

技術、形状認識技術と浜松ホトニクス(株)殿の光技術、光計測技術を融合させたものであり、このユニットを用いることにより、従来できなかった組み付け個所が複雑な形状の部品組立てや、バラ積みされた部品を取り出すなどの作業



三次元形状計測ユニットをロボットに搭載した例

が可能となります。

今後は自社内でのフィールドテストを通して用途に適した認識機能の充実を図り、浜松ホトニクス(株)殿と協力して製品展開を進める予定です。

主な特長

- 対象物を高速で形状計測
 - ・ 対象ワークまでの距離を精度良く(±1.0mm)計測可能。
 - ・ 高速画像入力処理チップの採用により、画像データを4 msec、三次元距離データを1 secで計測可能。
 - 高度な認識機能
 - ・ 対象物の形状特徴(穴、平面、凹凸など)を利用した認識機能を搭載しているため、山積み部品の認識も可能。
 - 軽量・コンパクト
 - ・ 約1.4kgの軽量、コンパクトなサイズ(幅190mm x 高さ83mm x 奥行き120mm)で、ロボットアームに搭載が可能。
 - ・ 接続ケーブルは電源と信号線(Ethernet*)のみと省配線を実現。
- *: 米国Xerox Corp.の登録商標

■お問い合わせ先: 技術開発本部 開発研究所
TEL: (093)571-6644 FAX: (093)571-6028